텍스트, 스크린샷, 소프트웨어, 컴퓨터 아이콘이(가) 표시된 사진

자동 생성된 설명

텍스트, 스크린샷, 소프트웨어, 컴퓨터 아이콘이(가) 표시된 사진

자동 생성된 설명

TIM5는 APB1이므로 100Hz 기준 84000000/100 이므로 PSC는 84-1, ARR은 10000-1

50%출력의 정방향 회전을 위해 채널1의 CCR을 ARR의 절반인 5000 으로

채널4를 0으로 설정.

\*정방향으로 50% 출력 회전.

MX\_TIM5\_Init();

/\* USER CODE BEGIN 2 \*/

HAL\_TIM\_PWM\_Start(&htim5, TIM\_CHANNEL\_1);

HAL\_TIM\_PWM\_Start(&htim5, TIM\_CHANNEL\_4);

--------------------------------------------------------------------------------------------

MX\_TIM5\_Init();

/\* USER CODE BEGIN 2 \*/

HAL\_TIM\_PWM\_Start(&htim5, TIM\_CHANNEL\_1);

HAL\_TIM\_PWM\_Start(&htim5, TIM\_CHANNEL\_4);

TIM5->CCR1 = 0 ; //이렇게 CCR1과 CCR4를 바꾸면 역회전

TIM5->CCR4 = 5000 ;